學號:	姓名:	你的伙伴:	
1	單元介紹與學習目標		
	高斯曲率與均曲率的另一個刻畫。 - 京 # Such 自		
2	高斯映射的方向性		
討論	1. 討論並觀察以下現象:		
(A1)	拿一枝筆放在球面上示意爲單位法向量,筆沿著球面上的某個封閉的順逆向關係。	曲線繞一圈, 觀察:	筆頭與筆尾
(A2)	拿一枝筆放在馬鞍面上示意爲單位法向量, 筆沿著馬鞍面上的某個筆尾的順逆向關係。	封閉曲線繞一圈,	觀察筆頭與
解.			
	2. 何謂 重積分的均值定理 (The Mean Value Theorem for Dor 均值定理 (Mean Value Theorem) 的推廣嗎?	uble Integrals)? '	它是單變數
解.			

定理 **3** (第 169 頁). 若曲面 S 上有一點 p 的高斯曲率  $K(p) \neq 0$ , 令 V 是 p 附近的一個連通區域 使得高斯曲率都不變號, 則

$$K(p) = \lim_{A \to 0} \frac{A'}{A},$$

其中 A 指的是曲面 S 上包含 p 的區域  $W \subset V \subset S$  的面積; 而 A' 指的是區域 W 經過高斯映射 得到在單位球上的映像 (image) 之面積。

證明: 給定 S 在 p 附近的一個參數式  $\mathbf{x}(u,v)$ , 其中  $(u,v) \in R \subset \mathbb{R}^2$  使得  $\mathbf{x}(R) = W$ , 則區域 W 的面積爲

$$A = \iint_R \|\mathbf{x}_u \wedge \mathbf{x}_v\| \, \mathrm{d}u \, \mathrm{d}v_\circ$$

另一方面,因爲區域 W 的高斯映射可以用參數式與法向量兩者合成來表達,於是區域 W 經過高斯映射對應到單位球上的映像之面積爲

$$A' = \iint_{R} \|\mathbf{N}_u \wedge \mathbf{N}_v\| \, \mathrm{d}u \, \mathrm{d}v,$$

因爲

$$\begin{cases} \mathbf{N}_u = a_{11}\mathbf{x}_u + a_{21}\mathbf{x}_v \\ \mathbf{N}_v = a_{12}\mathbf{x}_u + a_{22}\mathbf{x}_v \end{cases} \Rightarrow \|\mathbf{N}_u \wedge \mathbf{N}_v\| = K\|\mathbf{x}_u \wedge \mathbf{x}_v\|$$

所以由重積分的均值定理得知

$$\lim_{A \to 0} \frac{A'}{A} = \lim_{\operatorname{Area}(R) \to 0} \frac{\frac{A'}{\operatorname{Area}(R)}}{\frac{A}{\operatorname{Area}(R)}} = \frac{\lim_{\operatorname{Area}(R) \to 0} \frac{1}{\operatorname{Area}(R)} \iint_R K \|\mathbf{x}_u \wedge \mathbf{x}_v\| \, \mathrm{d}u \, \mathrm{d}v}{\lim_{\operatorname{Area}(R) \to 0} \frac{1}{\operatorname{Area}(R)} \iint_R \|\mathbf{x}_u \wedge \mathbf{x}_v\| \, \mathrm{d}u \, \mathrm{d}v} = K.$$

討論 4. 爲什麼 定理 3 的條件需要「在區域內的高斯曲率都不變號 |?

解.

定理 5. 均曲率的幾何意義:  $H = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} k_{\mathbf{n}}(\theta) d\theta$ , 其中  $k_{\mathbf{n}}(\theta)$  指的是法曲率。

證明: 由 歐拉公式 (Euler formula):  $\kappa_{\mathbf{n}} = \cos^2 \theta \kappa_1 + \sin^2 \theta \kappa_2$ , 直接計算得到

$$\frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} k_{\mathbf{n}}(\theta) d\theta = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} (\cos^2 \theta \kappa_1 + \sin^2 \theta \kappa_2) d\theta$$

## 3 二變數函數的極值判別法

對於一個二變數函數 f(x,y), 假設其二次偏導數都是連續函數, 該如何判別函數臨界點的類型呢?

首先, 針對某個點  $p = p(x_0, y_0)$ , 利用泰勒多項式重新表達函數在  $p(x_0, y_0)$  附近的函數, 由單變數函數討論的結果, 相信大家可以接受以下式子會是多變數函數以  $p(x_0, y_0)$  為中心的泰勒多項式表示法:

$$f(x,y) = f(p) + \frac{1}{1!} (f_x(p)(x - x_0) + f_y(p)(y - y_0))$$

$$+ \frac{1}{2!} (f_{xx}(p)(x - x_0)^2 + 2f_{xy}(p)(x - x_0)(y - y_0) + f_{yy}(p)(y - y_0)^2)$$

$$+ \mathfrak{B} (x - x_0) \, \mathfrak{P} (y - y_0) \, \tilde{\mathbf{m}} \equiv \tilde{\mathbf{m}} \tilde{\mathbf{m}} \tilde{\mathbf{m}} \tilde{\mathbf{m}} \tilde{\mathbf{m}} \tilde{\mathbf{m}} \tilde{\mathbf{m}} \tilde{\mathbf{m}},$$

若  $p(x_0, y_0)$  爲二變數函數 f(x, y) 的臨界點, 則函數在 p 處同時滿足  $f_x(p) = 0$  與  $f_y(p) = 0$ , 因此 在 p 附近的點 (x, y), 都有

$$f(x,y) - f(x_0, y_0)$$

$$= \frac{1}{2!} \left( f_{xx}(p)(x - x_0)^2 + 2f_{xy}(p)(x - x_0)(y - y_0) + f_{yy}(p)(y - y_0)^2 \right)$$
+ 對  $(x - x_0)$  與  $(y - y_0)$  而言的高階無窮小量
$$= \frac{1}{2!} \left[ x - x_0 \quad y - y_0 \right] \left[ f_{xx}(p) \quad f_{xy}(p) \\ f_{yx}(p) \quad f_{yy}(p) \right] \left[ x - x_0 \\ y - y_0 \right] + 高階無窮小量。$$

其中矩陣

$$\operatorname{Hess}(f)(p) \stackrel{\text{fix}}{=} \left[ \begin{array}{cc} f_{xx}(p) & f_{xy}(p) \\ f_{yx}(p) & f_{yy}(p) \end{array} \right]$$

稱爲函數 f(x,y) 在  $p(x_0,y_0)$  點的 赫士矩陣 (Hessian matrix)。

寫成這樣之後,我們就可以利用矩陣對角化的理論處理問題。因爲函數 f(x,y) 的二次偏導數是連續函數,所以赫士矩陣  $A = \operatorname{Hess}(f)(p)$  是一個對稱矩陣,於是矩陣可以正交對角化,也就是存在矩陣 P 滿足  $P^TP = PP^T = I$ ,並且存在對角矩陣  $D = \operatorname{diag}(\lambda_1, \lambda_2)$  使得  $D = P^TAP$ ,或者說是  $A = PDP^T$ 。於是我們可以引進新的坐標系( $\tilde{x}, \tilde{y}$ )— 經過旋轉與平移之下,會有

$$f(\tilde{x}, \tilde{y}) - f(x_0, y_0) = \frac{1}{2!} \begin{bmatrix} \tilde{x} & \tilde{y} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \tilde{x} \\ \tilde{y} \end{bmatrix} + 高階無窮小量$$
$$= \frac{1}{2!} (\lambda_1(\tilde{x})^2 + \lambda_2(\tilde{y})^2) + 高階無窮小量,$$

所以判斷函數在臨界點的行爲,其「主要部份」就是由  $\frac{1}{2!}(\lambda_1(\tilde{x})^2 + \lambda_2(\tilde{y})^2)$  決定,而函數  $z(\tilde{x}, \tilde{y}) = \frac{1}{2!}(\lambda_1(\tilde{x})^2 + \lambda_2(\tilde{y})^2)$  的長相,可以根據  $\lambda_1$  與  $\lambda_2$  的正負號分類。另一方面,因爲矩陣的行列式滿足  $\det(AB) = \det(A) \det(B)$ ,所以

$$\det(D) = \det(P^T A P) = \det(P^T) \det(A) \det(P) = \det(P^T) \det(P) \det(A)$$
$$= \det(P^T P) \det(A) = \det(I) \det(A) = \det(A),$$

於是我們可以直接觀察原赫士矩陣的行列式  $\det(A) = \det(\operatorname{Hess}(f)(p))$  還有它的主對角線的第一個元素的正負號,就可以對二變數函數的極值下結論:

•  $\text{ } \pm \det(A) > 0 \text{ } \pm f_{xx}(p) > 0, \text{ } \parallel f(p) \text{ } \beta \text{ } \underline{\hspace{1cm}}$ 

理由: 因爲這兩個條件等同於  $\lambda_1\lambda_2>0$ , 且其中一個爲正, 所以另一個亦爲正, 圖形長相如開口 向上的橢圓拋物面。

•  $\text{ } \pm \det(A) > 0 \perp f_{xx}(p) < 0, \parallel f(p) \bowtie \underline{\hspace{1cm}}$ 

理由: 因爲這兩個條件等同於  $\lambda_1\lambda_2>0$ , 且其中一個爲負, 所以另一個亦爲負, 圖形長相如開口 向下的橢圓拋物面。

•  $\Xi \det(A) < 0$ ,  $\coprod f(p)$ 

理由: 因爲這兩個條件等同於  $\lambda_1\lambda_2 < 0$ , 所以一正一負, 圖形長相如馬鞍面。

## 4 圓錐曲線的判別式

討論 6. 試判斷圓錐曲線的形狀, 方程式代表的是橢圓? 抛物線? 還是雙曲線? 如何得知其結果?

(B1) 
$$x^2 - 2xy + 3y^2 + 3x - 2y - 1 = 0$$

(B2) 
$$x^2 + 4xy + 4y^2 + 2x - 2y - 1 = 0$$

(B3) 
$$x^2 + 4xy + y^2 - 2x + 3y - 1 = 0$$

解.